

# INGEGNERIA DELLA RIABILITAZIONE E DEGLI AUSILI

<b>Responsabile</b>	Prof. Francesco DURANTE
<b>Docenti</b>	Michele Gabrio ANTONELLI, Pierluigi BEOMONTE ZOBEL, Jacopo BRUNETTI, Walter D'AMBROGIO, Terenziano RAPARELLI
<b>Staff tecnico</b>	Cesare MICHETTI, Loris FATIGATI, Giuseppe ORGANTINI
<b>Dottorandi e Assegnisti</b>	Stefano ALLEVA, Mohammad ZEER
<b>Attività</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Sviluppo di strutture esoscheletriche per l'assistenza alla deambulazione e/o come amplificatori di forza</li><li>• Sviluppo ed integrazione di sensori, attuatori ed interfacce evolute per ortesi, ausili e sistemi riabilitativi</li><li>• Realizzazione di strutture superleggere e sviluppo di sistemi di controllo per l'interfacciamento con l'utilizzatore</li><li>• Attività di validazione di prestazioni di dispositivi e sistemi riabilitativi</li><li>• Sviluppo di robot per telepresenza come sistemi di ausilio</li></ul>

# INGEGNERIA DELLA RIABILITAZIONE E DEGLI AUSILI

<b>Collocazione</b>	Sede FELIX 1 – Piano terra
<b>Principale dotazione strumentale</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Prototipi di ortesi e robot per riabilitazione motoria, con sistema di controllo</li><li>• Ambienti di modellazione per analisi dinamiche con codici multibody e FEM</li><li>• Celle di carico di diverse taglie</li><li>• Sistemi di acquisizione dati, basati su PC</li></ul>
<b>Preposto alla Sicurezza</b>	Cesare MICETTI
<b>Corsi per i quali contribuisce alla didattica</b>	<ul style="list-style-type: none"><li>• Meccanica applicata</li><li>• Progettazione Meccanica Funzionale</li></ul>